1

Beschreibung

Messeinrichtung und Verfahren zur Ortung einer Teilentladung

Die Erfindung betrifft eine Messeinrichtung und ein Verfahren zur Ortung einer Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstab einer dynamoelektrischen Maschine sowie einen Sensor zum Ermitteln von Teilentladungen.

10

Aufgrund der einsetzenden und in naher Zukunft weiter zu erwartenden Veränderungen des Elektrizitätsmarktes ist die kostenoptimierte und unterbrechungsfreie Erzeugung und Verteilung elektrischer Energie für

Energieversorgungsunternehmen wünschenswert. Von besonderer Bedeutung sind hierbei Generatoren, deren Ausfall hohe finanzielle Aufwendungen verursacht, so dass ein wachsendes Interesse daran besteht, die Betriebszuverlässigkeit zu erhöhen.

20

Motoren, Generatoren und dergleichen weisen typischerweise einen Rotor auf, der in einem Statorkern drehbar gelagert ist. Der Statorkern weist Statorwicklungen auf, die aus isolierten Bündeln von Leitungen bestehen, die als

25 Statorstäbe bekannt sind, welche in Schlitze des Statorkerns eingebettet sind.

Die Hochspannungsleiter sind in der Regel isoliert. Die Isolation, die derartige Hochspannungsleiter umgibt, verschlechtert sich mit der Zeit. Durch eine Verschlechterung der Isolation bzw. der Eigenschaften der Isolation, kann es zu einer teilweisen Entladungsaktivität innerhalb der Isolation kommen. Diese Entladungsaktivität verschlechtert weiter die Eigenschaften der Isolation. Schädigungen können durch lokal begrenzte Durchschläge in Folge von Feldstärkeüberhöhungen im Isoliermedium entstehen. Diese Durchschläge schädigen die Isolierung langfristig. Eine

2

zunehmende Verschlechterung der Isolation führt zu einer stärker werdenden teilweisen Entladungsaktivität, was wiederum die Verschlechterung der Isolation beschleunigt.

Eventuell muss ein isolierter Leiter, der eine teilweise Entladungsaktivität erfährt, ersetzt werden, um einen Fehler bzw. Ausfall in den Statorwicklungen zu vermeiden oder zu korrigieren. Der Motor oder Generator muss hierbei außer Betrieb gesetzt und auseinander genommen werden. Dies ist ein 10 kosten- und zeitaufwändiger Prozess. Es ist daher vorteilhaft, wenn man in der Lage ist, den Zustand der Isolation in den Statorwicklungen schon im Voraus zu bestimmen, um vorherzusagen, ob und näherungsweise wann eine Reparatur erforderlich sein wird, so dass die Reparatur auf 15 geordnete und wohlorganisierte Weise vorgenommen werden kann, bevor der Fehler bzw. die Fehlfunktion auftaucht, und zu einem Zeitpunkt, der bezüglich des Betriebsplanes des speziellen Motors oder Generators, der betroffen ist, am besten geeignet ist.

20

25

30

Teilentladungsaktivitäten können durch unterschiedliche Methoden nachgewiesen werden, insbesondere durch chemische, akustische oder elektrische Methoden. Bei räumlich ausgedehnten Leitern, wie sie in Generatoren und Motoren eingesetzt werden, werden Teilentladungs-Impulse auf ihrem Weg vom Entstehungsort zum Messpunkt stark verformt, gedämpft und mit den reflektierten Teilentladungssignalen sowie äußeren Störsignalen überlagert, so dass nur in seltenen Fällen und unter großem mess- und rechentechnischem Aufwand eine Ortung der Teilentladungsquelle oder die Trennung von Teilentladungen und Störsignalen möglich ist.

Die Erfassung und Bewertung von Teilentladungen an räumlich ausgedehnten Anordnungen wie Generatoren oder ähnlichen

Hochspannungsgeräten ist aufgrund der Verformung der Teilentladungssignale durch die charakteristischen Dämpfungseigenschaften sowie durch die Überlagerung mit

3

äußeren Störsignalen häufig mit großen Schwierigkeiten verbunden.

Ein Verfahren zur Ortung von Teilentladungen ist in dem Artikel "Ein neuartiges Sensorsystem zur Erfassung von Teilentladungen an gießharzisolierten Transformatoren", Peter Werle, Volker Wasserberg, Hossein Borsi, Ernst Gockenbach, Schering-Institut für Hochspannungstechnik und Hochspannungsanlagen, Universität Hannover, Deutschland 10 beschrieben. Danach werden Sensoren die zur Erfassung von Teilentladungssignalen ausgebildet sind, in äquidistanten Abständen auf einem Leiter verteilt. Eine Teilentladung breitet sich von ihrem Entstehungsort in beide Richtungen des Leiterstabes aus. Die Sensoren, die dem Ort der Entstehung 15 der Teilentladung am nächsten angeordnet sind, erfassen das ausgeprägteste Signal. Durch eine Auswerteeinheit, die mit allen Sensoren verbunden ist, kann hierbei der Ort einer Teilentladung ermittelt werden. Nachteilig bei diesem Verfahren ist, dass nicht der genaue Ort der Teilentladung 20 ermittelt wird, sondern ein Bereich zwischen zwei Sensoren als möglicher Ort der Entstehung einer Teilentladung ermittelt wird.

Ein weiteres Verfahren zur Ortung von Teilentladungen an
Transformatoren und ähnlichen Hochspannungsgeräten ist in der
DE 100 05 540 Al beschrieben. Hierbei wird gemäss einer
Systemtheorie durch eine Faltung einer Übertragungsfunktion
und an äußeren Klemmen gemessenen Teilentladungssignalen eine
Ortung der Teilentladungsquelle ermöglicht. Dies erfolgt,
indem die Übereinstimmung der zurückgerechneten
Eingangssignale mit dem am wahren Entstehungsort erzeugten
Teilentladungssignal am größten ist.

In der DE 689 22 727 T4 ist ein weiteres Verfahren und eine Vorrichtung für die Teilentladungsdetektion angegeben. Hierbei wird mittels eines Sensors ein Signal erfasst, das von einer Teilentladung herrührt. Durch Analyse des Signals

4

wird mit einer relativ großen Fehlerwahrscheinlichkeit, der Entstehungsort einer Teilentladung lokalisiert.

Weitere Verfahren und Vorrichtungen zur

5 Teilentladungserkennung sind in der DE 197 58 087 A1 und in der DE 199 62 834 A1 beschrieben.

Der Erfindung liegt die Aufgabe zugrunde eine Messeinrichtung und ein Verfahren anzugeben mit denen es möglich ist, eine Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstabes zu orten. Eine weitere Aufgabe der Erfindung ist es, einen Sensor anzugeben, mit dem Teilentladungen ermittelt werden können.

- Die auf die Messeinrichtung hin gerichtete Aufgabe wird durch eine Messeinrichtung zur Ortung einer Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstab einer dynamoelektrischen Maschine gelöst, wobei ein erster und ein zweiter Sensor, die zum Erfassen von von der Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabs
- Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabs ausbreitenden Signalen ausgebildet sind, wobei der erste Sensor zum Ausgeben von einem einen ersten Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am ersten Sensor anliegenden ersten Teilentladungsausgangssignal und der
- zweite Sensor zum Ausgeben von einem einen zweiten Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am zweiten Sensor anliegenden zweiten Teilentladungsausgangssignals ausgebildet sind, in einem Abstand voneinander auf dem Leiterstab angeordnet sind. Das erste Teilentladungsausgangssignal und das zweite Teilentladungsausgangssignal werden hierbei einer
 - das zweite Teilentladungsausgangssignal werden hierbei einer Auswerteeinheit zugeführt, die zur Ortung der Teilentladung auf dem Leiterstab ausgebildet ist.

Der Vorteil der Messeinrichtung besteht insbesondere darin,
dass der Ort durch eine Laufzeitmessung ermittelt wird. Am
Entstehungsort der Teilentladung entsteht ein
Teilentladungssignal, das sich in beide Richtungen des

5

Leiterstabs ausbreitet. Das sich ausbreitende Signal wird durch den ersten und zweiten Sensor erfasst. Über eine Laufzeitmessung wird der Entstehungsort der Teilentladung ermittelt. Diese Messeinrichtung ist weitgehend unabhängig von der Form des Teilentladungssignals. In gängigen Teilentladungsortungsverfahren werden in der Regel die Signalformen ausgewertet und daraus der Entstehungsort ermittelt. Die Ergebnisse dieser Verfahren zeigen hohe Fehlerquoten. In der erfindungsgemäßen Messeinrichtung wird nicht eine Form des von der Teilentladung herrührenden Signals, sondern der Zeitpunkt des Eintreffens des von der Teilentladung herrührenden Signals bei dem ersten oder zweiten Sensor ausgewertet.

- 15 Es können hierbei Teilentladungsquellen auf einzelnen Leiterstäben, Formspulen oder Ständerwicklungen genauer geortet werden als durch Dämpfungsvergleich ermittelte Teilentladungen.
- 20 Da keine mechanische Abtastung des Leiterstabes erfolgt, sind Messzeiten kürzer als bei Messungen mit Ultraschallsensoren.

Unter anderem können Fortschritte bei der Qualitätskontrolle ganzgetränkter Generatoren erzielt werden.

25

30

Die Leiterstäbe können auf lokale Schwachstellen untersucht werden. Die Bewertung älterer Leiterstäbe zur möglichen Wiederverwendung in neuen Generatoren ist daher möglich. Außerdem ist eine Prognose über eine Restlebensdauer von älteren Leiterstäben möglich.

Ein weiterer Vorteil ist, dass die Ortung einer Teilentladungsquelle innerhalb einer einzelnen Nut erfolgen kann.

35 Der erste oder zweite Sensor kann direkt an dem Leiterstab angebracht werden, dadurch wird das erste oder das zweite Teilentladungsausgangssignal nicht durch lange

6

Ausbreitungswege (mehrere Nuten, Wickelkopf, Schaltverbinder und Durchführungen) verformt. Eine genauere Ortung ist hierdurch möglich.

Ebenso ist eine schnelle und gefahrlose Entfernung des ersten oder zweiten Sensors möglich.

In einer vorteilhaften Ausgestaltung weist die Auswerteeinheit einen Zeit-Differenz-Baustein mit einem ersten Zeit-Differenz-Signaleingang, einem zweiten Zeit-Differenz-Signaleingang und einem Zeit-Differenz-Ausgang auf. Am ersten Zeit-Differenz-Signaleingang liegt das erste Teilentladungsausgangssignal und am zweiten Zeit-Differenz-Signaleingang liegt das zweite Teilentladungsausgangssignal 15 an. Die Auswerteeinheit ist derart ausgebildet, dass eine Zeit-Differenz zwischen einem Eintreffen des ersten Teilentladungsausgangssignals des ersten Sensors an dem Zeit-Differenz-Baustein und einem Eintreffen des Teilentladungsausgangssignals des zweiten Sensors an dem 20 Zeit-Differenz-Baustein ermittelt wird und als Zeit-Differenz-Ausgangssignal am Zeit-Differenz-Ausgang anliegt. Die Auswerteeinheit weist hierbei einen Berechnungs-Baustein mit einem Berechnungseingang auf, an dem das Zeit-Differenz-Ausgangssignal anliegt und derart ausgebildet ist, dass ein 25 Teilentladungsortungswert berechnet wird, der den Entstehungsort der Teilentladung auf dem Leiterstab angibt.

Vorteilhafterweise wird in der Auswerteeinheit der Teilentladungsortungswert ermittelt gemäss der Gleichung l1 = 30 (1 + v Δt)/2, wobei l der Abstand zwischen dem ersten und dem zweiten Sensor ist, l1 der Abstand des Entstehungsortes der Teilentladung zu dem zweiten Sensor ist, v die Ausbreitungsgeschwindigkeit der Teilentladung, Δt die Zeit-Differenz ist.

35

Mit der Maßgabe, den Teilentladungsortungswert mit der vorgenannten Gleichung zu ermitteln, wird eine

7

Messeinrichtung vorgestellt, die lediglich einen Parameter hat, der während eines Messverfahrens ermittelt wird.

Die Messeinrichtung kann in einem Generator oder in einem Transformator ihre Verwendung finden.

In vorteilhaften Ausbildungen der Erfindung wirkt der erste oder zweite Sensor als kapazitiver Sensor; der erste oder zweiter Sensor als induktiver Sensor; der erste oder zweite Sensor als Längsspannungssensor.

Allgemein nehmen induktive Sensoren eine magnetische
Komponente von transversalen elektromagnetischen Wellen auf,
die sich um den Leiterstab herum ausbreiten. Kapazitive

Sensoren nehmen eine elektrische Komponente von transversalen
elektromagnetischen Wellen auf. Längsspannungssensoren nehmen
eine Spannung auf, die auf Grund eines Stromes in einer
elektromagnetischen Welle in einer hochohmigen Leitschicht
(Außenglimmschutz) abfällt.

20

10

Die auf das Verfahren hin gerichtete Aufgabe wird durch ein Verfahren zur Erfassung und Ortung einer Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstab einer dynamoelektrischen Maschine, wobei ein erster Sensor und ein zweiter Sensor zur Erfassung von von 25 der Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabs ausbreitenden Signalen in einem Abstand voneinander auf dem Leiterstab angebracht werden und der erste Sensor ein erstes Teilentladungsausgangssignal an eine Auswerteeinheit liefert und der zweite Sensor ein zweites Teilentladungsausgangssignal an die Auswerteeinheit liefert und mit der Auswerteeinheit mit dem Abstand und dem zeitlichen Eintreffen des ersten Teilentladungsausgangssignals und des zweiten Teilentladungsausgangssignals der Entstehungsort der 35

Teilentladung ermittelt wird.

8

Die Vorteile hierbei ergeben sich wie bereits bei der Messeinrichtung erwähnt.

Die auf den Sensor hin gerichtete Aufgabe wird gelöst durch einen Sensor zum Ermitteln von Teilentladungen, wobei eine als Folie ausgebildete elektrisch leitende Elektrode mit einer Vorderseite und einer Rückseite ausgebildet ist, wobei auf die Vorderseite eine Außenisolation aufgebracht ist und an der Elektrode ein als Anschluss ausgebildetes Koaxialkabel angeordnet ist und ein Dielektrikum an der Rückseite der Elektrode befestigt ist und eine Schirmelektrode mit dem Dielektrikum mittels eines Transferklebers befestigt ist.

Der Vorteil des Sensors besteht insbesondere darin, dass 15 Signale der Teilentladungen deutlich und unverfälscht aufgenommen werden können. Darüber hinaus ist der Sensor derart gestaltet, dass er an Orten angebracht werden kann, die schwer zugänglich sind.

20

35

10

In einer vorteilhaften Ausgestaltung wird die Elektrode aus einem elastischen Material hergestellt. Damit wird eine Bruchgefahr des Sensors vermieden.

In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung wird die Elektrode aus Walzkupferklebefolie hergestellt. Durch die gezielte Wahl von Walzkupferklebefolie wird die Größe der Bauform minimiert. Darüber hinaus ist Walzkupferklebefolie elastisch und dadurch wird eine Zerstörung des Sensors durch Brechen minimiert.

In einer vorteilhaften Ausgestaltung ist die Elektrode aus einem Schicht-Verbund aus Polyimid und Walzkupfer gebildet. Durch die gezielte Wahl von Polyimid und Walzkupfer wird ebenfalls die Größe des Sensors beeinflusst. Die Größe des Sensors kann hierdurch minimiert werden. Darüber hinaus ist der Schicht-Verbund aus Polyimid und Walzkupfer ein

9

elastisches Material, wodurch die Bruchgefahr der Elektrode minimiert wird.

In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung besteht die Außenisolation aus den Materialien Niederdruck-Polyethylen oder Polypropylen. Mit Niederdruck-Polyethylen oder Polypropylen werden Materialien vorgestellt, die reißfest und äußerst dunn sind. Damit wird eine Erhöhung der Lebensdauer des Sensors erreicht.

10

In einer vorteilhaften Ausgestaltung ist das Dielektrikum aus einem geschlossenporigen FCKW-freien Polyethylenschaum gebildet. Mit der Wahl des geschlossenporigen FCKW-freien Polyethylenschaums wird ein Material vorgeschlagen, das im eingebauten Zustand mit äußeren Kräften beaufschlagt werden kann. Der Polyethylenschaum ist elastisch und kann in verschiedene Richtungen gedehnt oder gedrückt werden, ohne das der Polyethylenschaum seine Eigenschaften als Dielektrikum verliert.

.20

25

In einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung weist die Schirmelektrode ein kupferbeschichtetes Glasfaser-Epoxidharz auf. Kupferbeschichtetes Glasfaser-Epoxidharz ist biegsam und besitzt gleichzeitig gute elektrische Leitfähigkeit. Der Einsatz dieses Materials als Schirmelektrode in einem Sensor, der im eingebauten Zustand äußeren Kräften ausgesetzt ist, ist geradezu ideal.

Die Schirmelektrode weist zweckmäßigerweise eine Dicke von 30 0,30mm bis 0,60mm, im wesentlichen 0,48 mm, auf.

Um die Messgenauigkeit zu erhöhen, wird die Elektrode zweigeteilt. Der Sensor findet Verwendung als induktiver, kapazitiver oder als Längsspannungssensor.

35

Anhand der Beschreibung und der Figuren werden Ausführungsbeispiele der Erfindung beschrieben. Dabei haben

10

mit denselben Bezugszeichen versehene Komponenten diegleiche Funktionsweise.

Dabei zeigen:

Figur 1	Ein stark vereinfachter Ausschnitt eines
•	Statorgehäuses eines Generators;
Figur 2	Eine Darstellung eines Messprinzips;
Figur 3	Darstellung eines erfassten Signals;
Figur 4	Darstellung eines ausgewerteten Signals;
Figur 5	Darstellung eines Teils eines Signals
Figur 6	Darstellung eines Teils eines zweiten Signals;
Figur 7	Draufsicht eines Sensors;
Figur 8	Schnittbild eines Sensors;
Figur 9	Schnittbild eines Sensors in eingebautem
	Zustand;
Figur 10	Darstellung einer Messanordnung.
Figur 11	Darstellung einer Messeinrichtung und einer
	Auswerteeinheit

5

In Figur 1 ist ein stark vereinfachter Ausschnitt einer dynamoelektrischen Maschine 1 dargestellt. Unter einer dynamoelektrischen Maschine ist ein Transformator oder ein Generator zu verstehen. Ein nicht dargestellter Rotor rotiert um eine Rotationsachse in einem Statorgehäuse 2. Im Statorgehäuse 2 sind eine elektrische Außenisolierung aufweisende Leiterstäbe 3 eingebaut. Ein Sensor 5,6 ist an einem Ende des Leiterstabes 3 angebracht.

15

20

In Figur 2 ist eine stark vereinfachte Messanordnung dargestellt. Ein erster Sensor 5 und ein zweiter Sensor 6 werden auf eine Oberfläche des Leiterstabes 3 angebracht. Der erste 5 und zweite 6 Sensor sind zum Erfassen von von der Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabes 3 ausbreitenden Signalen ausgebildet. Der erste Sensor 5 ist zum Ausgeben von einem einen ersten Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am ersten Sensor 5 anliegenden ersten

11

Teilentladungsausgangssignal 42 ausgebildet. Der zweite
Sensor 6 ist zum Ausgeben von einem einen zweiten
Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am zweiten Sensor 6
anliegenden Teilentladungsausgangssignal 43 ausgebildet. Am
5 Entstehungsort 7 auf dem Leiterstab 3 entsteht eine
Teilentladung in Folge einer schadhaften Isolierung. Die
Teilentladung breitet sich als Signal zum einen in Richtung
des ersten Sensors 5 und zum anderen in Richtung des zweiten
Sensors 6 aus. Der erste Sensor 5 und der zweite Sensor 6
sind in einem Abstand 1 voneinander auf dem Leiterstab 3
angebracht.

Das erste Teilentladungsausgangssignal 42 und das zweite Teilentladungsausgangssignal 43 werden einer in Figur 2 nicht 15 näher dargestellten Auswerteeinheit 44 zugeführt. Die Auswerteeinheit 44 ist zur Ortung der Teilentladung auf dem Leiterstab 3 ausgebildet.

In Figur 11 ist eine Darstellung der Messeinrichtung und der
20 Auswerteeinheit 44 zu sehen. Die Auswerteeinheit 44 weist
einen Zeit-Differenz-Baustein 45 mit einem ersten ZeitDifferenz-Signaleingang 47, einem zweiten Zeit-DifferenzSignaleingang 48 und einem Zeit-Differenz-Ausgang 49 auf. Am
ersten Zeit-Differenz-Signaleingang 47 liegt das erste
25 Teilentladungssausgangssignal 42 und am zweiten ZeitDifferenz-Signaleingang 48 liegt das zweite
Teilentladungssausgangssignal 43 an.

Die Auswerteeinheit 44 ermittelt eine Zeit-Differenz zwischen einem Eintreffen des ersten Teilentladungssausgangssignals 42 des ersten Sensors 5 an dem Zeit-Differenzier-Baustein 45 und einem Eintreffen des zweiten Teilentladungssausgangssignal 43 des zweiten Sensors 6 an dem Zeit-Differenzier-Baustein 45.

Der Wert der Zeit-Differenz liegt als Zeit-Differenz
35 Ausgangssignal am Zeit-Differenz-Ausgang 49 an.

12

Die Auswerteeinheit 44 weist einen Berechnungs-Baustein 46 mit einem Berechnungseingang 50 auf. An dem Berechnungseingang 50 liegt das Zeit-Differenz-Ausgangssignal an. Im Berechnungs-Baustein 46 wird ein

Teilentladungsortungswert berechnet, der den Entstehungsort 7 der Teilentladung auf dem Leiterstab 3 angibt.

Wie in Figur 2 dargestellt, ist die Mitte 8 des Leiterstabes 3 genau 1/2 l vom ersten Sensor 5 und vom zweiten Sensor 6 entfernt. In dem in Figur 2 dargestellten Ausführungsbeispiel ist der Entstehungsort 7 der Teilentladung um die Länge 12 vom ersten Sensor 5 und um die Länge 11 vom zweiten Sensor 6 entfernt. Der Abstand des Entstehungsortes 7 der Teilentladung zur Mitte 8 des Leitungsstabes 3 ist Δ1.

15

Es gilt folgende Gleichung:

$$\Delta 1 = 11 - 1/2 = 1/2 - 12.$$

Ein Teilentladungssignal, das am Entstehungsort 7 entsteht
20 und sich in Richtung des ersten Sensors 5 und zweiten Sensors
6 ausbreitet, trifft bei einer konstanten
Ausbreitungsgeschwindigkeit v am weiter entfernten zweiten
Sensor 6 um die Zeitdifferenz

$$\Delta t = t1 - t2 = 2\Delta 1 / v$$

25 später ein als am ersten Sensor 5.

Der Abstand 11 des Entstehungsortes 7 vom zweiten Sensor 6 beträgt dann

$$11 = (1 + v x (t1 - t2))/2.$$

Die am Entstehungsort 7 entstehende Teilentladung befindet sich in der Regel im Nutbereich einer Ständerwicklung.

Wesentlich für das Messverfahren ist ein geeignetes Verfahren zur Zeitmessung. Es ist möglich, die Zeitmessung digital durchzuführen. In Figur 3 ist beispielhaft das durch den ersten 5 oder zweiten 6 Sensor erfasste erste 42 oder zweite 43 Teilentladungsausgangssignal dargestellt. Die mit einer

13

gestrichelten Linie in willkürlichen Einheiten angegebene X-Koordinate 10 ist als Zeitachse zu verstehen. Auf einer nicht dargestellten Y-Achse wird eine Amplitude des ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals dargestellt. Die Darstellung des ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals auf der Y-Koordinate ist in willkürlichen Einheiten aufgetragen. Zusätzlich zu dem ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignal wird ein Maximalwert 11 durch eine gestrichelte Linie dargestellt.

10

In der Figur 4 ist der Betrag des in Figur 3 dargestellten Teilentladungsausgangssignals 42, 43 in einer X-, Y-Darstellung dargestellt.

Durch die Auswertung des Betrages des ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals kann ein Schwingungsverhalten des ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals berücksichtigt werden.

20

Mit der Eintreffzeit 12 ist der Zeitpunkt des Eintreffens des von der Teilentladung herrührenden Signals am ersten 5 oder zweiten 6 Sensor zu verstehen. Durch die Darstellung des Betrages des ersten 42 oder zweiten 43

Teilentladungsausgangssignals kann ein Signalrauschen 13 deutlich vom ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignal getrennt werden.

20% des Maximalwerts 11 wird durch eine 20%-Hilfslinie 14
30 dargestellt. Das erste 42 oder zweite 43
Teilentladungsausgangssignal wird erst ab einer
Überschreitung der 20%-Hilfslinie als brauchbares Signal
gewertet.

Durch Festlegung der 20%-Hilfslinie ist die Messeinrichtung weitgehend unabhängig von einem Grundrauschen des von der Teilentladung herrührenden Signals.

14

In Figur 5 ist ein Teil des ersten 42 oder zweiten 43
Teilentladungsausgangssignals dargestellt. 30% des
Maximalwerts 11 werden durch eine 30%-Hilfslinie 16
dargestellt. 70% des Maximalwerts 11 werden durch eine 70%Hilfslinie 17 dargestellt. Der Verlauf des ersten 42 oder
zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals von einem
Minimalwert 19 zu einem Maximalwert 11 wird durch eine
Hilfstangente 16 dargestellt. Die Hilfstangente 16 wird dur

Minimalwert 19 zu einem Maximalwert 11 wird durch eine Hilfstangente 16 dargestellt. Die Hilfstangente 16 wird durch eine Gerade definiert, die durch einen ersten Schnittpunkt 51, gebildet durch einen Schnittpunkt zwischen dem ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsgausgangssignal und der 70%-

Hilfslinie 18 und einem zweiten Schnittpunkt 52, gebildet durch einen Schnittpunkt zwischen dem ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsgausgangssignal und der 30%-Hilfslinie 17.

In Figur 6 ist ein anderes zeitliches Verhalten des ersten 42
20 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals dargestellt.
Bei einem flacheren Anstieg des ersten 42 oder zweiten 43
Teilentladungsausgangssignals ist es unter Umständen
schwierig, ein genaues Eintreffen des von der Teilentladung
herrührenden Signals zu bestimmen. Man kann in diesem Fall

- nicht genau sagen, wann das Signal eintrifft. Die Hilfstangente 16 schneidet die X-Koordinate 10 in der Hilfs-Eintreffzeit 21. Die Hilfs-Eintreffzeit 21 kann als der Zeitpunkt des Eintreffens des von der Teilentladung herrührenden Signals definiert werden.
- Durch die Einführung der 30%-Hilfslinie und der 70%Hilfslinie und der Hilfstangente 16 wird der in Figur 6
 dargestellte flache Anstieg des ersten 42 oder zweiten 43
 Teilentladungsausgangssignal berücksichtigt und dadurch die
 Messgenauigkeit erhöht.
- Dadurch ist eine Unterscheidung zwischen auffälligen Teilentladungsimpulsen und normalen alterungsbedingten Teilentladungen möglich.

15

Der erste 5 oder zweite 6 Sensor ist als kapazitiv wirkender oder induktiv wirkender oder als Längsspannungssensor wirkender Sensor auf dem Leiterstab 3 angebracht.

5

Die Messeinrichtung kann in einem Generator oder in einem Transformator verwendet werden.

In den Figuren 7, 8 und 9 ist der Aufbau des ersten 5 oder

zweiten 6 Sensors dargestellt. In Figur 7 ist eine Draufsicht
auf den ersten 5 oder zweiten 6 Sensor dargestellt. Wie in
Figur 8 dargestellt, ist eine als Folie ausgebildete
elektrisch leitende Elektrode 23 mit einer Vorderseite 35 und
einer Rückseite 36 mit einer Außenisolation 24 auf der

Vorderseite 35 verbunden. Die Elektrode 23 wird über
Anschlüsse 25 mit Koaxialkabeln 26 verbunden. Der in Figur 7
dargestellte erste 5 oder zweite 6 Sensor ist mit insgesamt
vier Elektroden 23 ausgebildet.

- In Figur 8 ist ein Schnitt durch den ersten 5 oder zweiten 6 Sensor dargestellt. Die Elektrode 23 ist mit einer Außenisolation 24 verbunden, um Erdschleifen zwischen den Sensoren 5, 6 und einer Hochspannungsanlage zu vermeiden. Ein aus nichtleitendem elastischen Material hergestelltes
 Dielektrikum 27 ist mittels eines Transferklebers 28 an der Rückseite 36 der Elektrode 23 verbunden. Ein weiteres Dielektrikum 29 wird an eine Unterseite 30 des ersten 5 oder zweiten 6 Sensors angebracht.
- 30 Eine Schirmelektrode 31 wird an dem weiteren Dielektrikum 29 angebracht. In einer alternativen Ausführungsform wird die Elektrode 23 aus einem elastischen Material hergestellt. In einer weiteren alternativen Ausführungsform wird die Elektrode aus Walzkupferklebefolie hergestellt.

35

Als Außenisolation 24 hat sich handelsüblicher Klebefilm (Handelsname z.B. TESA) bewährt. Paketklebeband ist quer zur

16

Wickelrichtung nicht reißfest genug, PVC-Isolierband hat wegen des Weichmachergehalts eine zu raue und klebrige Oberfläche.

5 Statt die Elektrode 23 mit Klebefilm abzudecken, kann man Elektroden 23 aus Walzkupferklebefolie auf eine Innenseite 9 der Außenisolation 24 kleben. Als Materialien sind Niederdruck-Polyethylen (HD-PE) oder Polypropylen (PP) geeignet. Aufgrund der Verformbarkeit der glatten Oberfläche und der Haftung der Walzkupferklebefolie ist eine PET-Folie (Normbezeichnung: F1515, Handelsname: Hostapan) geeignet. Die Anschlüsse 25 werden an die Elektrode 23 angelötet.

Als Dielektrikum 27 wird ein geschlossenporiger FCKW-freier
PE-Schaum, der als Polstermaterial für Verpackungen und
Trittschalldämmung im Handel ist, verwendet. Die Koaxialkabel
26 sind an einem Rand 32 des Dielektrikums 27 unter der
umgefalteten Außenisolation 24 mittels Transferkleber 28
festgeklebt. Die Schirmelektrode 31 ist aus

- kupferbeschichtetem Glasfaser-Epoxidharz mit einer Stärke von 0,40mm bis 0,60mm, vorzugsweise 0,48 mm, hergestellt. Eine Gesamtdicke 33 des ersten 5 oder zweiten 6 Sensors ist durch eine weitere Zwischenlage aus einem nicht näher dargestelltem zusätzlichen Dielektrikum an den Abstand zwischen dem
- 25 Leiterstab 3 und einem Druckfinger 34 anpassbar.

In einer alternativen Ausführungsform wird die Elektrode 23 30 aus Polyimid und Walzkupfer hergestellt.

Die in Figur 8 und Figur 9 dargestellte Elektrode 23 ist zweigeteilt.

In Figur 10 ist ein Messprinzip dargestellt. Der erste 5 oder zweite 6 Sensor wird über drei Leitungen 37, 38, 39 an einen Symmetrieübertrager 11 angekoppelt. Der Symmetrieübertrager

17

11 ist auch unter der Bezeichnung "balanced unbalanced transformator", kurz "balun" bekannt. An den Symmetrieübertrager 11 ist eine Erfassungseinheit 41 zur Darstellung und Auskopplung des ersten 42 oder zweiten 43 Teilentladungsausgangssignals angekoppelt.

Bei kapazitiven und Längsspannungssensoren ist auf eine niedrige Dielektrizitätszahl zu achten. Zur Anpassung der Gesamtdicke 33 des ersten 5 oder zweiten 6 Sensors an eine Spaltbreite werden entweder das Dielektrikum 27der entsprechenden Stärke verwendet oder das weitere Dielektrikum 29 eingesetzt.

15

Der erste 5 oder zweite 6 Sensor ist auch als Mehrfachsensor einsetzbar. Entsprechend der Zahl der Leiterstäbe 3 in einer Nut können mehrere Sensoren auf einem Leiterstab 3 angeordnet werden.

Patentansprüche

- Messeinrichtung zur Ortung einer Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstab (3) einer dynamoelektrischen Maschine (1), 5 dadurch gekennzeichnet, dass ein erster (5) und ein zweiter (6) Sensor, die zum Erfassen von von der Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabs (3) ausbreitenden Signalen 10 ausgebildet sind, wobei der erste Sensor (5) zum Ausgeben von einem einen ersten Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am ersten Sensor (5) anliegenden ersten Teilentladungsausgangssignal (42) und der zweite Sensor (6) zum Ausgeben von einem zweiten Erfassungszeitpunkt wiedergebenden, am zweiten Sensor (6) anliegenden zweiten 15 Teilentladungsausgangssignals (43) ausgebildet sind, in einem Abstand (1) voneinander auf dem Leiterstab (3) angeordnet sind und das erste Teilentladungsausgangssignal (42) und das zweite 20 Teilentladungsausgangssignal (43) einer Auswerteeinheit (44) zugeführt sind, die zur Ortung der Teilentladung auf dem Leiterstab (3) ausgebildet ist.
- Messeinrichtung nach Anspruch 1, 25 dadurch gekennzeichnet, die Auswerteeinheit (44) einen Zeit-Differenz-Baustein (45) mit einem ersten Zeit-Differenz-Signaleingang (47), einem zweiten Zeit-Differenz-Signaleingang (48) und einem Zeit-Differenz-Ausgang (49) aufweist, 30 wobei am ersten Zeit-Differenz-Signaleingang (47) das erste Teilentladungsausgangssignal (42) und am zweiten Zeit-Differenz-Signaleingang (48) das zweite Teilentladungsausgangssignal (43) anliegt, wobei die Auswerteinheit (44) derart ausgebildet ist, dass eine 35 Zeit-Differenz zwischen einem Eintreffen des ersten Teilentladungsausgangssignals (42) des ersten Sensors (5)

an dem Zeit-Differenz-Baustein (45) und einem Eintreffen

19

des zweiten Teilentladungsausgangssignals (43) des zweiten Sensors (6) an dem Zeit-Differenz-Baustein (45) ermittelt wird und als Zeit-Differenz-Ausgangssignal am Zeit-Differenz-Ausgang (49) anliegt,

- wobei die Auswerteeinheit (44) einen Berechnungs-Baustein (46) mit einem Berechnungseingang (50) aufweist, an dem das Zeit-Differenz-Ausgangssignal anliegt und derart ausgebildet ist, dass ein Teilentladungsortungswert berechnet wird, der den Entstehungsort (7) der Teilentladung auf dem Leitungsstab (3) angibt.
- Messeinrichtung nach Anspruch 2,
 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
 die Auswerteeinheit (44) zur Ermittlung des
 Teilentladungsortungswertes gemäss der Gleichung 11 = (1
 + v Δt)/2 ausgebildet ist, wobei l der Abstand zwischen
 dem ersten (5) und dem zweiten (6) Sensor ist,
 l1 der Abstand des Entstehungsortes (7) der Teilentladung
 zur Mitte zwischen dem ersten (5) und zweiten (6) Sensor
 ist,
 v die Ausbreitungsgeschwindigkeit der Teilentladung,
 Δt die Zeit-Differenz ist.
 - Messeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 3,
 dadurch gekennzeichnet, dass der erste (5) oder zweite (6) Sensor ein kapazitiv wirkender Sensor ist.
 - 5. Messeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 3,
 dadurch gekennzeichnet, dass
 der erste (5) oder zweite (6) Sensor ein induktiv
 wirkender Sensor ist.
 - 6. Messeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 3,
 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
 der erste (5) oder zweite (6) Sensor ein
 Längsspannungssensor ist.

- 7. Verwendung der Messeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 6 in einem Generator .
- 5 8. Verwendung der Messeinrichtung nach einem der Ansprüche 1 bis 6 in einem Transformator.
 - 9. Sensor (5, 6) zum Ermitteln von Teilentladungen, gekennzeichnet durch
- eine als Folie ausgebildete elektrisch leitende Elektrode (23) mit einer Vorderseite (35) und einer Rückseite (36), wobei auf die Vorderseite (35) eine Außenisolation (24) aufgebracht ist und an der Elektrode (23) zwei als Anschlüsse (25) ausgebildete Koaxialkabel (26) angeordnet
- sind und ein Dielektrikum (27) an der Rückseite (36) der Elektrode (23) befestigt ist und eine Schirmelektrode (31) mit dem Dielektrikum (27) mittels eines Transferklebers (28) befestigt ist.
- 20 10. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, dass die Elektrode (23) aus einem elastischen Material hergestellt ist.
- 25 11. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9 oder 10,
 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
 die Elektrode (23) aus Walzkupferklebefolie hergestellt
 ist.
- 30 12. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9 oder 10, dadurch gekennzeichnet, dass die Elektrode (23) aus einem Schicht-Verbund aus Polyimid und Walzkupfer gebildet ist.
- 35 13. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, dass die Außenisolation (24) aus dem Material

21

Niederdruckpolyethylen oder Polypropylen hergestellt ist.

- 14. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9,
 dadurch gekennzeichnet, dass
 das Dielektrikum (27) aus einem geschlossenporigen FCKW-freien Polyethylenschaum gebildet ist.
- 15. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9,
 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
 die Schirmelektrode (31) kupferbeschichtetes Glasfaser-Epoxidharz aufweist.
- 16. Sensor (5, 6) nach Anspruch 9,
 dadurch gekennzeichnet, dass
 15 die Schirmelektrode (31) eine Dicke zwischen 0,30mm und
 0,60mm aufweist.
- 17. Sensor (5, 6) nach einem der Ansprüche 9 bis 16,
 d a d u r c h g e k e n n z e i c h n e t, dass
 20 die Elektrode (23) zweigeteilt ist.
 - 18. Verwendung eines Sensors (5, 6) nach einem der Ansprüche 9 bis 17 als induktiver Sensor.
- 19. Verwendung eines Sensors (5, 6) nach einem der Ansprüche9 bis 17 als kapazitiver Sensor.

30

- 20. Verwendung eines Sensors (5, 6) nach einem der Ansprüche9 bis 17 als Längsspannungssensor.
- 21. Verfahren zur Erfassung und Ortung einer Teilentladung bei einem eine elektrische Außenisolierung aufweisenden Leiterstab (3) einer dynamoelektrischen Maschine (1) dadurch gekennzeichnet, dass ein erster Sensor (5) und ein zweiter Sensor (6) zur Erfassung von von der Teilentladung herrührenden, sich längs des Leiterstabs (3) ausbreitenden Signalen in einem

Abstand (1) voneinander auf dem Leiterstab (3) angebracht werden und der erste Sensor (5) ein erstes

Teilentladungsausgangssignal (42) an eine Auswerteeinheit (44) liefert und der zweite Sensor (6) ein zweites

Teilentladungsausgangssignal (43) an die Auswerteeinheit (44) liefert und mit der Auswerteeinheit (44) mit dem Abstand (1) und dem zeitlichen Eintreffen des ersten

Teilentladungsausgangssignals (42) und des zweiten

Teilentladungsausgangssignals (43) der Entstehungsort (7) der Teilentladung ermittelt wird.

FIG 1

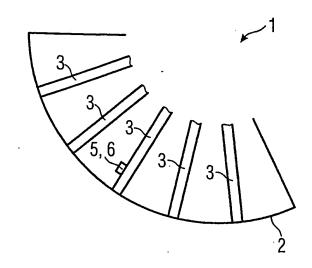


FIG 2

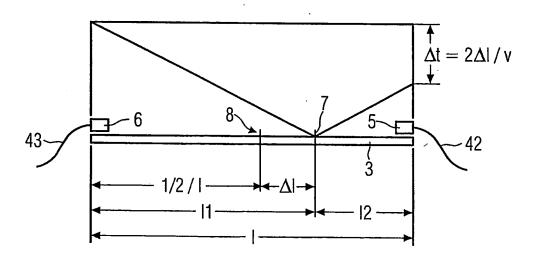


FIG 3

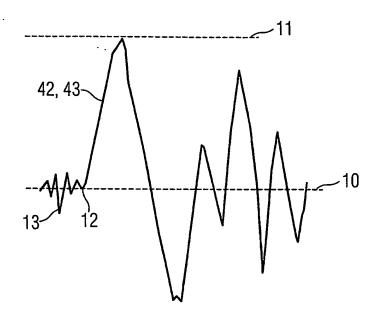


FIG 4

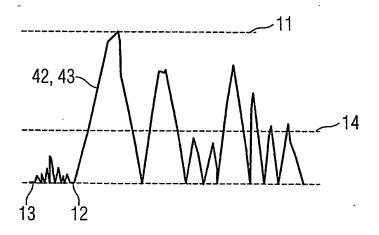


FIG 5

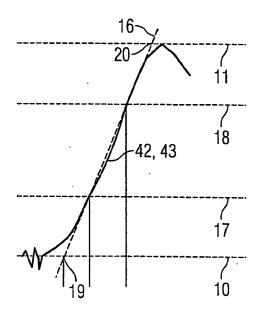
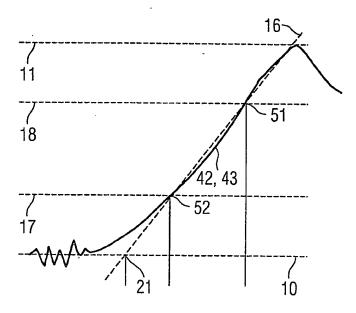
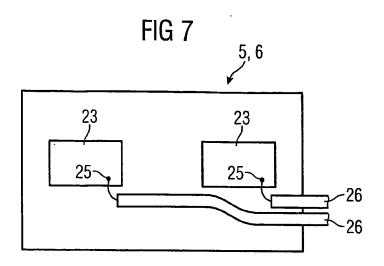
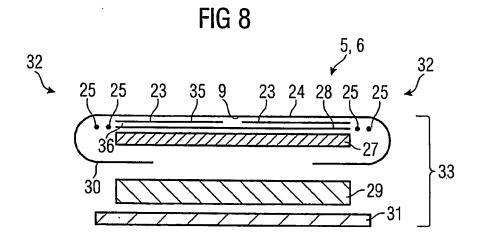


FIG 6







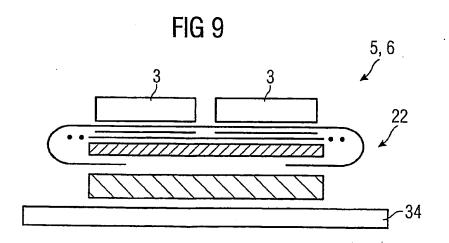


FIG 10

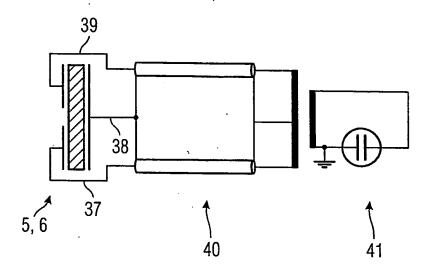


FIG 11

